# 1 問題提起

次の連立方程式(未知数  $x_0, x_1, x_2, x_3$ ) を解いてみよう.

$$\begin{cases}
8x_0 + 16x_1 + 24x_2 + 32x_3 &= 160 \\
2x_0 + 7x_1 + 12x_2 + 17x_3 &= 70 \\
6x_0 + 17x_1 + 32x_2 + 59x_3 &= 198 \\
7x_0 + 22x_1 + 46x_2 + 105x_3 &= 291
\end{cases} \tag{1}$$

この連立方程式は

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 8 & 16 & 24 & 32 \\ 2 & 7 & 12 & 17 \\ 6 & 17 & 32 & 59 \\ 7 & 22 & 46 & 105 \end{bmatrix}, \mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}, \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 160 \\ 70 \\ 198 \\ 291 \end{bmatrix}$$
(2)

と置くことで

$$Ax = b \tag{3}$$

なる恒等式と等価になる.ここで, $m{A}$ を「係数行列」, $m{x}$ を「変数ベクトル」, $m{b}$ を「右辺ベクトル」 と呼ぶ.

## 2 LU 分解

連立方程式を解くアルゴリズムとして,

- ガウス・ジョルダン法
- LU 分解法
- コレスキー分解法(正定値エルミート行列に限る)

などが知られている. ここでは LU 分解法を用いて連立方程式を解くことを考える.

LU 分解とは, $N\times N$  の対角成分より右上の要素が全て 0 である下三角行列 L と, $N\times N$  の対角成分が全て 1 で対角成分より左下の要素が全て 0 の上三角行列を

$$L = \begin{bmatrix} l_{0,0} & & & & & & \\ l_{1,0} & l_{1,1} & & & & \\ \vdots & \vdots & \ddots & & & \\ l_{N-1,0} & l_{N-1,1} & \cdots & l_{N-1,N-1} \end{bmatrix}, U = \begin{bmatrix} 1 & u_{0,1} & \cdots & u_{0,N-1} \\ & 1 & \cdots & u_{1,N-1} \\ & & \ddots & \vdots \\ 0 & & & 1 \end{bmatrix}$$
(4)

とする時、 $N \times N$  の正方行列

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a_{0,0} & a_{0,1} & \cdots & a_{0,N-1} \\ a_{1,0} & a_{1,1} & \cdots & a_{1,N-1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{N-1,0} & a_{N-1,1} & \cdots & a_{N-1,N-1} \end{bmatrix}$$
 (5)

を,

$$A = LU \tag{6}$$

の形に分解することである.

式 (6) は

$$\underbrace{\begin{bmatrix}
a_{0,0} & a_{0,1} & \cdots & a_{0,N-1} \\
a_{1,0} & a_{1,1} & \cdots & a_{1,N-1} \\
\vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\
a_{N-1,0} & a_{N-1,1} & \cdots & a_{N-1,N-1}
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & 0 \\
l_{1,0} & l_{1,1} \\
\vdots & \vdots & \ddots \\
l_{N-1,0} & l_{N-1,1} & \cdots & l_{N-1,N-1}
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & 0 \\
l_{1,0} & l_{1,1} \\
\vdots & \vdots & \ddots \\
l_{N-1,0} & l_{N-1,1} & \cdots & l_{N-1,N-1}
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & 0 \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & 0 \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & 0 \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T \\
0 & 1
\end{bmatrix}}_{= \underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & l_{0,0} u_1^T$$

のように書き直す事ができる. ここで,

$$\begin{cases}
 a_{1} = \begin{bmatrix} a_{1,0} \\ a_{2,0} \\ \vdots \\ a_{N-1,0} \end{bmatrix}, \alpha_{1}^{T} = \begin{bmatrix} a_{0,1} & a_{0,2} & \cdots & a_{0,N-1} \end{bmatrix}, A_{1} = \begin{bmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & \cdots & a_{1,N-1} \\ a_{2,1} & a_{2,2} & \cdots & a_{2,N-1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{N-1,1} & a_{N-1,2} & \cdots & a_{N-1,N-1} \end{bmatrix} \\
 l_{1} = \begin{bmatrix} l_{1,0} \\ l_{2,0} \\ \vdots \\ l_{N-1,0} \end{bmatrix}, L_{1} = \begin{bmatrix} l_{1,1} & 0 \\ l_{2,1} & l_{2,2} \\ \vdots & \vdots & \ddots \\ l_{N-1,1} & l_{N-1,2} & \cdots & l_{N-1,N-1} \end{bmatrix} \\
 u_{1}^{T} = \begin{bmatrix} u_{0,1} & u_{0,2} & \cdots & u_{0,N-1} \end{bmatrix}, U_{1} = \begin{bmatrix} 1 & u_{1,2} & \cdots & u_{1,N-1} \\ 1 & \cdots & u_{2,N-1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & & 1 \end{bmatrix}
\end{cases}$$
(8)

とし, $\mathbf{0}_{N-1}$  は要素数 N-1 の全零縦ベクトルを表す.また, $\cdot^T$  は転置を意味する.式 (7) の恒等関係から

$$\begin{cases}
l_{0,0} = a_{0,0} \\
l_{1} = a_{1} \\
u_{1}^{T} = \frac{\alpha_{1}^{T}}{l_{0,0}} \\
A_{1} = l_{1}u_{1}^{T} + L_{1}U_{1}
\end{cases}$$
(9)

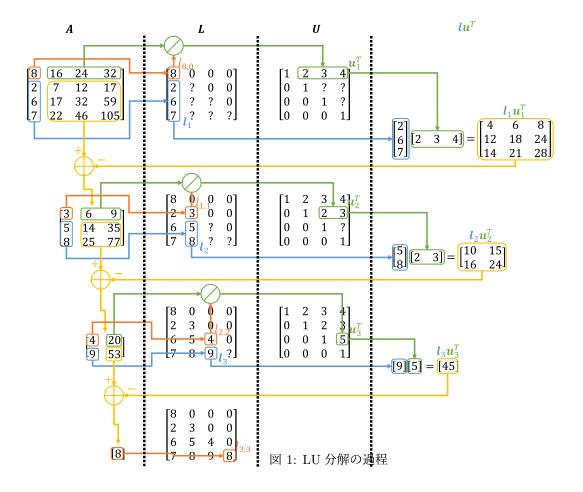
が満たされれば良いことがわかる.式 (9) の最初の 2 つの式から  $l_{0,0}$  と  $l_1$  が直ちに確定する.次に,確定した  $l_{0,0}$  を用いて,第 3 式から  $\boldsymbol{u}_1^T$  が確定する.これらにより定まった  $l_1$  と  $\boldsymbol{u}_1^T$  を用いて, $\boldsymbol{A}_1$  を改めて

$$\boldsymbol{A}_1 \leftarrow \boldsymbol{A}_1 - \boldsymbol{l}_1 \boldsymbol{u}_1^T \tag{10}$$

とすることで,

$$\boldsymbol{A}_1 = \boldsymbol{L}_1 \boldsymbol{U}_1 \tag{11}$$

と書くことができる.  $A_1$ ,  $L_1$ ,  $U_1$  は  $(N-1) \times (N-1)$  行列であり、式 (6) と同型であるので、同様の処理を繰り返すことで、LU 分解を完結できる.



### 2.1 例

式(1)の連立方程式を解く具体的な例として,

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 8 & 16 & 24 & 32 \\ 2 & 7 & 12 & 17 \\ 6 & 17 & 32 & 59 \\ 7 & 22 & 46 & 105 \end{bmatrix}$$
 (12)

を LU 分解する過程を図 2.1 に示す. 最終的に

$$\begin{bmatrix}
8 & 16 & 24 & 32 \\
2 & 7 & 12 & 17 \\
6 & 17 & 32 & 59 \\
7 & 22 & 46 & 105
\end{bmatrix} = \begin{bmatrix}
8 & 0 & 0 & 0 \\
2 & 3 & 0 & 0 \\
6 & 5 & 4 & 0 \\
7 & 8 & 9 & 8
\end{bmatrix} \begin{bmatrix}
1 & 2 & 3 & 4 \\
0 & 1 & 2 & 3 \\
0 & 0 & 1 & 5 \\
0 & 0 & 0 & 1
\end{bmatrix}$$
(13)

### 2.2 LU 分解と行列式の関係

L と U は同じ次元の正方行列であるので、

$$|\mathbf{A}| = |\mathbf{L}\mathbf{U}| = |\mathbf{L}||\mathbf{U}| \tag{14}$$

が成立する. 更に、余因子展開を用いると、LとUが共に三角行列であることに注意すると、

$$\begin{cases}
|L| &= \prod_{k=0}^{N-1} l_{k,k} \\
|U| &= \prod_{k=0}^{N-1} 1 = 1
\end{cases}$$
(15)

であるので、結局、

$$|\mathbf{A}| = \prod_{k=0}^{N-1} l_{k,k} \tag{16}$$

となる.

式 (12) の例では

$$|\mathbf{A}| = 8 \times 3 \times 4 \times 8 = 768 \tag{17}$$

となる.

## 3 LU 分解を用いた連立方程式の解法

式 (6) を式 (3) に代入することで,

$$LUx = b (18)$$

と書くことができる. ここで, y = Ux と置くと,

$$\begin{cases} Ly = b \\ Ux = y \end{cases} \tag{19}$$

の2つの連立方程式を解けば良い事になる。このそれぞれの連立方程式は簡単に解くことができる。まず、Ly = bを解いて、yを求める。この連立方程式は

$$\underbrace{\begin{bmatrix}
l_{0,0} & & & & & & \\
l_{1,0} & l_{1,1} & & & \\
\vdots & \vdots & \ddots & & \\
l_{N-1,0} & l_{N-1,1} & \cdots & l_{N-1,N-1}
\end{bmatrix}}_{\mathbf{L}} \underbrace{\begin{bmatrix}
y_0 \\ y_1 \\ \vdots \\ y_{N-1}
\end{bmatrix}}_{\mathbf{y}} = \underbrace{\begin{bmatrix}
b_0 \\ b_1 \\ \vdots \\ b_{N-1}
\end{bmatrix}}_{\mathbf{b}} \tag{20}$$

と書けるので、y の各成分は

$$\begin{cases}
l_{0,0}y_{0} & = b_{0} \rightarrow y_{0} = b_{0}/l_{0,0} \\
l_{1,0}y_{0} + l_{1,1}y_{1} & = b_{1} \rightarrow y_{1} = (b_{1} - l_{1,0}y_{0})/l_{1,1} \\
\vdots & \vdots & \vdots \\
\sum_{k=0}^{i-1} l_{i,k}y_{k} + l_{i,i}y_{i} & = b_{i} \rightarrow y_{i} = \left(b_{i} - \sum_{k=0}^{i-1} l_{i,k}y_{k}\right)/l_{i,i} \\
\vdots & \vdots & \vdots \\
\sum_{k=0}^{N-2} l_{N-1,k}y_{k} + l_{N-1,N-1}y_{N-1} & = b_{N-1} \rightarrow y_{N-1} = \left(b_{N-1} - \sum_{k=0}^{N-2} l_{N-1,k}y_{k}\right)/l_{N-1,N-1}
\end{cases} (21)$$

と書くことができる. すなわち,  $y_0 \to y_1 \to \cdots \to y_{N-1}$  の順に計算することで容易に  ${m y}$  を求めることができる.

次に、求めた y を用いて、Ux=y を解いて、x を求める。この連立方程式は

$$\underbrace{\begin{bmatrix}
1 & u_{0,1} & \cdots & u_{0,N-1} \\
1 & \cdots & u_{1,N-1} \\
\vdots & \ddots & \vdots \\
0 & & 1
\end{bmatrix}}_{\boldsymbol{U}} \underbrace{\begin{bmatrix}
x_0 \\
x_1 \\
\vdots \\
x_{N-1}
\end{bmatrix}}_{\boldsymbol{x}} = \underbrace{\begin{bmatrix}
y_0 \\
y_1 \\
\cdots \\
y_{N-1}
\end{bmatrix}}_{\boldsymbol{y}}$$
(22)

と書けるので、Uの対角成分は全て1であることに注意すると、xの各成分は

$$\begin{cases} x_{N-1} & = y_{N-1} \to x_{N-1} = y_{N-1} \\ x_{N-2} + u_{N-2,N-1}x_{N-1} = y_{N-2} \to x_{N-2} = y_{N-2} - u_{N-2,N-1}x_{N-1} \\ & \vdots \\ x_i + \sum_{k=i+1}^{N-1} u_{i,k}x_k & = y_i \to x_i = y_i - \sum_{k=i+1}^{N-1} u_{i,k}x_k \\ & \vdots \\ x_0 + \sum_{k=1}^{N-1} u_{0,k}x_k = y_0 \to x_0 = y_0 - \sum_{k=1}^{N-1} u_{0,k}x_k \end{cases}$$

$$(23)$$

と書くことができる。 すなわち, $x_{N-1} \to x_{N-2} \to \cdots \to x_0$  の順で計算することで,容易に x を求めることができる.

#### 3.1 例

式 (13) の LU 分解の結果と式 (2) から y は

$$\begin{array}{c|cccc}
L & y & b \\
\hline
 \begin{bmatrix} 8 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 3 & 0 & 0 \\ 6 & 5 & 4 & 0 \\ 7 & 8 & 9 & 8 \end{bmatrix} & y_{1} \\ y_{2} \\ y_{3} & \end{bmatrix} & = & \begin{bmatrix} 160 \\ 70 \\ 198 \\ 291 \end{bmatrix} \\
\begin{bmatrix} y_{0} \\ y_{1} \\ y_{2} \\ y_{3} \end{bmatrix} & = & \begin{bmatrix} 160/8 \\ (70 - 2y_{0})/3 \\ (198 - 6y_{0} - 5y_{1})/4 \\ (291 - 7y_{0} - 8y_{1} - 9y_{2})/8 \end{bmatrix} & = & \begin{bmatrix} 20 \\ 10 \\ 7 \\ 1 \end{bmatrix}
\end{array}$$
(24)

となる. 更に、式 (13) の LU 分解の結果と y の計算結果を用いると、x は

$$\begin{array}{c|cccc}
U & x & y \\
\hline
1 & 2 & 3 & 4 \\
0 & 1 & 2 & 3 \\
0 & 0 & 1 & 5 \\
0 & 0 & 0 & 1
\end{array}
 = \begin{bmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 20 \\ 10 \\ 7 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 20 - 2x_1 - 3x_2 - 4x_3 \\ 10 - 2x_2 - 3x_3 \\ 7 - 5x_3 \\ 1/1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 \\ 3 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix} \tag{25}$$

となる.